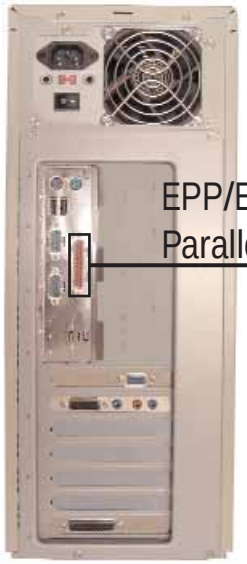
Anschlussschema der CAN-Komponenten AC-Servo

Standard-PC



EPP/ECP/SPP
Parallelport

CAN-Dongle

OUT

violettes Verbindungskabel

CPC 12

Umrichter mit
± 10 Volt

AC-Motor

Frequenzumrichter

Der Frequenzumrichter muss auf die Geräte-Adresse 10 eingestellt sein. Die Baudrate muss wie bei den I/O-Modulen 1 MBd betragen.

Die Geräte-Adresse und die Baudrate des Frequenzumrichters wird über die mitgelieferte Software "CanSet" eingestellt.

Abschlussstecker

OUT

Geräte-Adressen (Knotenpunkt-Nummern)
des **Positioniermoduls (CPC 12)**

X-Achse: 1
Y-Achse: 2
.
.
.

Weitere Informationen finden Sie im CPC-12 Module-Handbuch.

Geräte-Adressen (Knotenpunkt-Nummern)
der **I/O-Module**

S1 (Wertigkeit = 1)
S2 (Wertigkeit = 2)
S3 (Wertigkeit = 4)
S4 (Wertigkeit = 8)
S5 (Wertigkeit = 16)

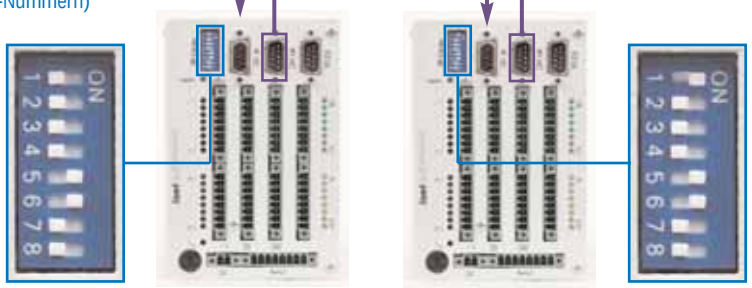
Geräte-Adressen im Beispiel:

I/O-Modul 1: 16 (S5 auf ON)
I/O-Modul 2: 17 (S1, S5 auf ON)

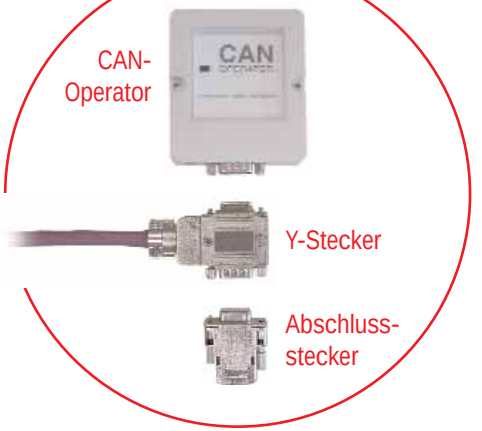
Übertragsrate: 1 MBd (S6 auf ON)

S7 und S8 dienen zu Test- / Diagnosezwecken

IN OUT IN OUT IN



I/O-Modul 1 I/O-Modul 2



Das erste I/O-Modul muss auf die Geräte-Adresse 16 eingestellt sein, weitere I/O-Module auf 17, 18, 19, ..
Die Geräte-Adresse des CAN-I/O-Moduls wird über die Schalter S1 bis S5 des vorderseitigen DIP-Schalters eingestellt (binäres Zahlensystem). Die Geräte-Adressen der I/O-Module müssen mit den Zuweisungen in ProNC / WinRemote übereinstimmen. Weitere Informationen finden Sie im Handbuch des CAN-I/O-Moduls.