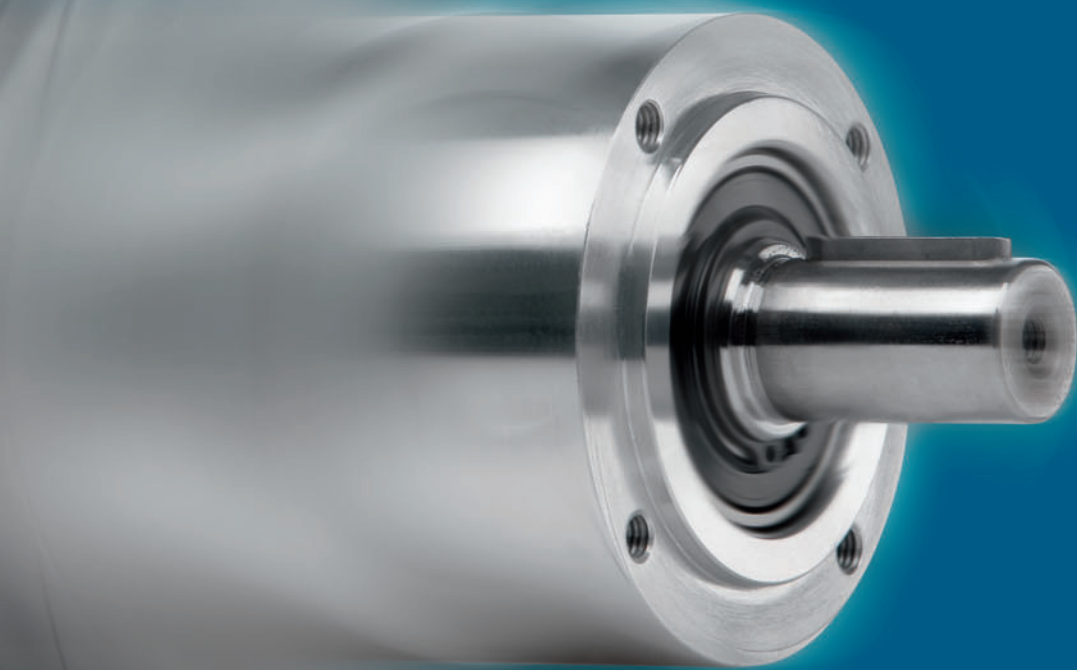




**alphira**<sup>®</sup> – Die Einstiegsklasse der Planetengetriebe

**alphira<sup>®</sup>**

**Details**

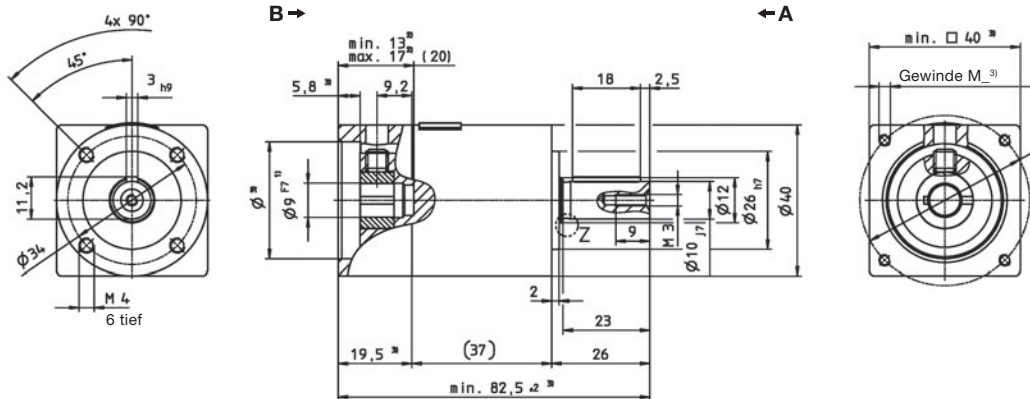
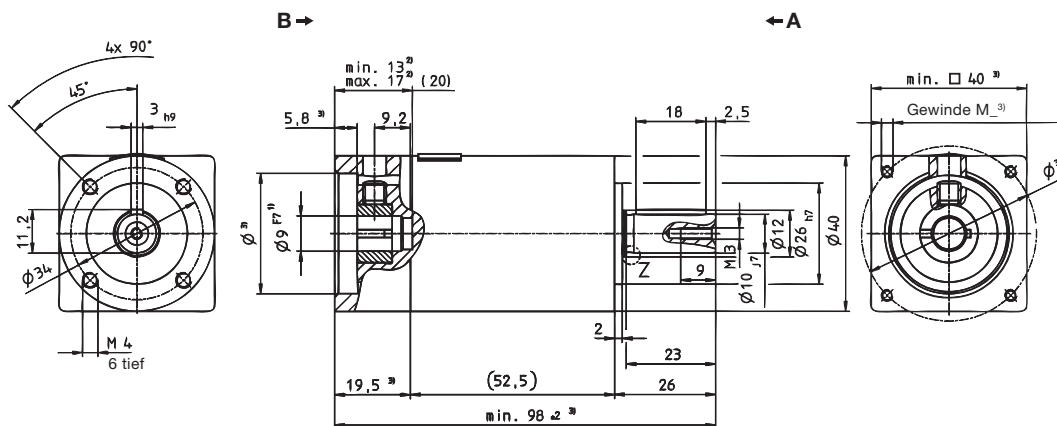


# alpha 040 1-/2-stufig

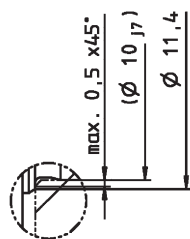
Übersetzung	$i$	1-stufig		2-stufig		
		5	10	25	50	100
Max. Beschleunigungsmoment (max. 1000 Zyklen pro Stunde)	$T_{2B}$ Nm	11,5	10,5	11,5	11,5	10,5
Nennrehmoment am Abtrieb (bei $n_{1N}$ )	$T_{2N}$ Nm	5,7	5,2	5,7	5,7	5,2
NOT-AUS-Moment (1000 mal während der Getriebelebensdauer zulässig)	$T_{2Not}$ Nm	26	26	26	26	26
Zulässige mittlere Antriebsdrehzahl (bei $T_{2N}$ und 20°C Umgebungstemperatur) <sup>a)</sup>	$n_{1N}$ min <sup>-1</sup>	4000	4000	4000	4000	4000
Max. Antriebsdrehzahl	$n_{1Max}$ min <sup>-1</sup>	8000	8000	8000	8000	8000
Durchschnittl. Leerlaufdrehmoment (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> und 20°C Getriebetemperatur)	$T_{012}$ Nm	0,05	0,05	0,05	0,05	0,05
Max. Verdrehspiel	$j_t$ arcmin	≤ 20		≤ 25		
Verdrehsteifigkeit	$C_{t21}$ Nm/arcmin	0,58	0,52	0,58	0,58	0,52
Max. Axialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2AMax}$ N	230		230		
Max. Radialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2RMax}$ N	200		200		
Wirkungsgrad bei Vollast	$\eta$ %	97		95		
Lebensdauer (Berechnung siehe Kapitel „Informationen“)	$L_h$ h	> 20000		> 20000		
Gewicht inkl. Standard-Adapterplatte	$m$ kg	0,31		0,52		
Laufgeräusch (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> ohne Last)	$L_{PA}$ dB(A)	≤ 66				
Max. zulässige Gehäusetemperatur	°C	+90				
Umgebungstemperatur	°C	0 bis +40				
Schmierung		Lebensdauer geschmiert				
Lackierung		Alu, poliert				
Drehrichtung		An- und Abtriebsseite gleichsinnig				
Schutzart		IP 64				
Massenträgheitsmoment (bezogen auf den Antrieb)	$J_i$ kgcm <sup>2</sup>	0,041	0,041	0,041	0,041	0,041

<sup>a)</sup> Bei höheren Umgebungstemperaturen bitte Drehzahlen reduzieren

<sup>b)</sup> Bezogen auf Wellen- bzw. Flanschnitte am Abtrieb, bei 100 min<sup>-1</sup>

**1-stufig:**

**2-stufig:**


Z: Detail


 Nicht tolerierte Maße  $\pm 1$  mm

- 1) Motorwellenpassung prüfen.
- 2) Min./Max. zulässige Motorwellenlänge. Längere Motorwellen sind möglich, bitte Rücksprache.
- 3) Maße sind motorabhängig.
- 4) Kleinere Motorwellendurchmesser über Distanzhülse anpassbar.

Motoranbau gemäß Betriebsanleitung



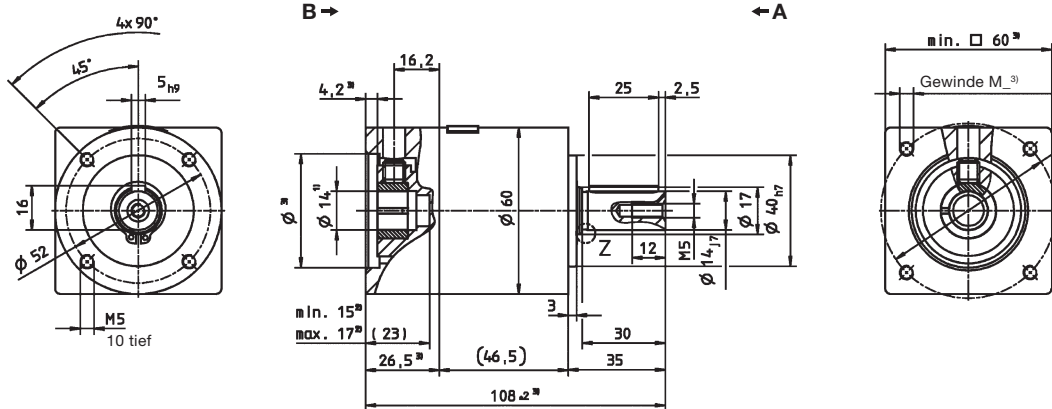
# alpha 060 1-/2-stufig

Übersetzung	$i$	1-stufig		2-stufig		
		5	10	25	50	100
Max. Beschleunigungsmoment (max. 1000 Zyklen pro Stunde)	$T_{2B}$ Nm	32	29	32	32	29
Nennrehmoment am Abtrieb (bei $n_{1N}$ )	$T_{2N}$ Nm	16	15	16	16	15
NOT-AUS-Moment (1000 mal während der Getriebelebensdauer zulässig)	$T_{2Not}$ Nm	75	75	75	75	75
Zulässige mittlere Antriebsdrehzahl (bei $T_{2N}$ und 20°C Umgebungstemperatur) <sup>a)</sup>	$n_{1N}$ min <sup>-1</sup>	3700	3700	3700	3700	3700
Max. Antriebsdrehzahl	$n_{1Max}$ min <sup>-1</sup>	6000	6000	6000	6000	6000
Durchschnittl. Leerlaufdrehmoment (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> und 20°C Getriebetemperatur)	$T_{012}$ Nm	0,11	0,11	0,11	0,11	0,11
Max. Verdrehspiel	$j_t$ arcmin	≤ 20		≤ 25		
Verdrehsteifigkeit	$C_{t21}$ Nm/arcmin	2,1	1,9	2,1	2,1	1,9
Max. Axialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2AMax}$ N	750		750		
Max. Radialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2RMax}$ N	650		650		
Wirkungsgrad bei Vollast	$\eta$ %	97		95		
Lebensdauer (Berechnung siehe Kapitel „Informationen“)	$L_h$ h	> 20000		> 20000		
Gewicht inkl. Standard-Adapterplatte	$m$ kg	0,88		1,1		
Laufgeräusch (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> ohne Last)	$L_{PA}$ dB(A)	≤ 68				
Max. zulässige Gehäusetemperatur	°C	+90				
Umgebungstemperatur	°C	0 bis +40				
Schmierung		Lebensdauer geschmiert				
Lackierung		Alu, poliert				
Drehrichtung		An- und Abtriebsseite gleichsinnig				
Schutzart		IP 64				
Massenträgheitsmoment (bezogen auf den Antrieb)	$J_i$ kgcm <sup>2</sup>	0,17	0,17	0,17	0,17	0,17

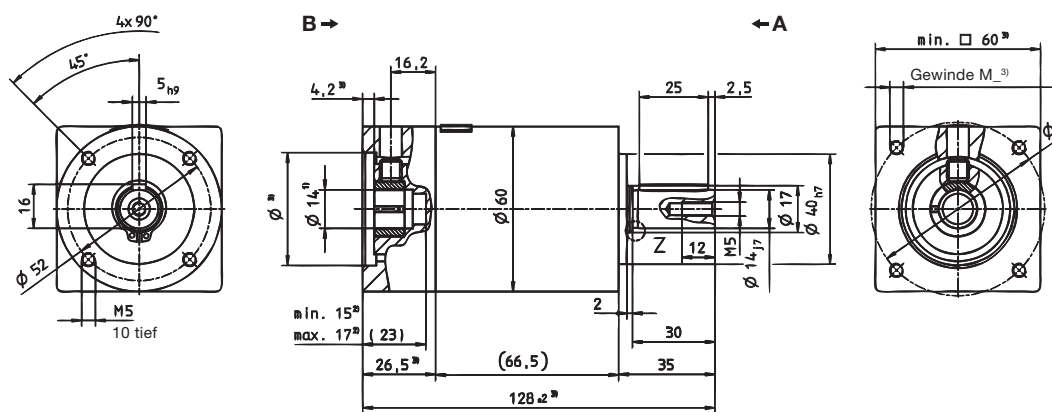
<sup>a)</sup> Bei höheren Umgebungstemperaturen bitte Drehzahlen reduzieren

<sup>b)</sup> Bezogen auf Wellen- bzw. Flanschmitte am Abtrieb, bei 100 min<sup>-1</sup>

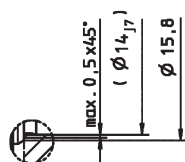
## 1-stufig:



## 2-stufig:



Z: Detail


 Nicht tolerierte Maße  $\pm 1$  mm

- 1) Motorwellenpassung prüfen.
- 2) Min./Max. zulässige Motorwellenlänge. Längere Motorwellen sind möglich, bitte Rücksprache.
- 3) Maße sind motorabhängig.
- 4) Kleinere Motorwellendurchmesser über Distanzhülse anpassbar.

Motoranbau gemäß Betriebsanleitung

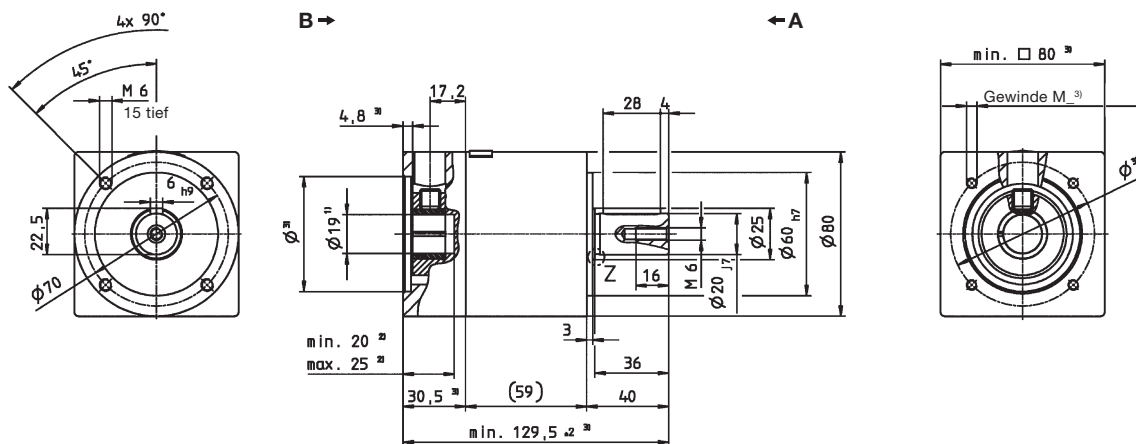
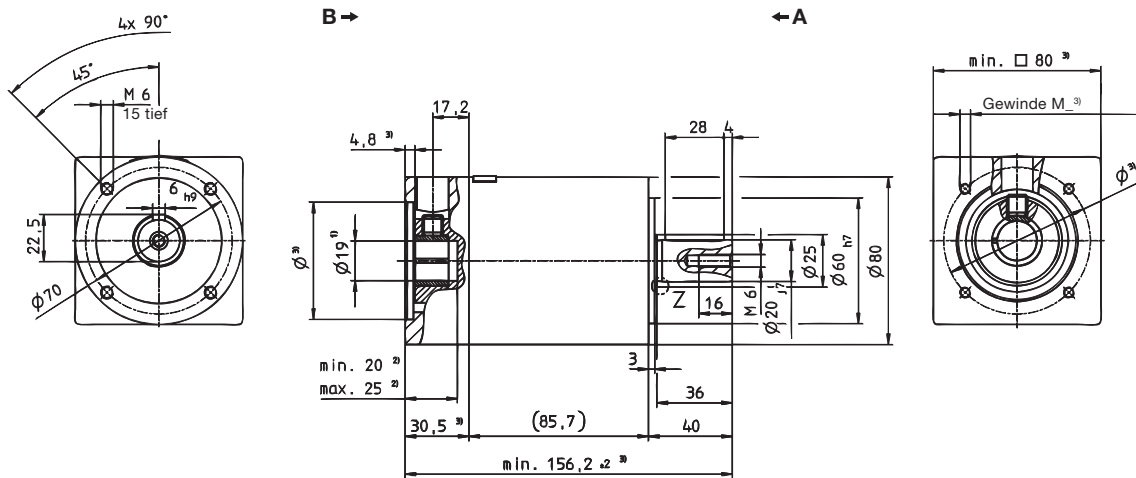
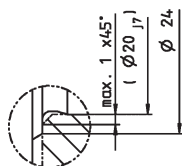


# alpha 080 1-/2-stufig

Übersetzung	$i$	1-stufig		2-stufig		
		5	10	25	50	100
Max. Beschleunigungsmoment (max. 1000 Zyklen pro Stunde)	$T_{2B}$ Nm	80	72	80	80	72
Nennrehmoment am Abtrieb (bei $n_{1N}$ )	$T_{2N}$ Nm	40	35	40	40	35
NOT-AUS-Moment (1000 mal während der Getriebelebensdauer zulässig)	$T_{2Not}$ Nm	190	190	190	190	190
Zulässige mittlere Antriebsdrehzahl (bei $T_{2N}$ und 20°C Umgebungstemperatur) <sup>a)</sup>	$n_{1N}$ min <sup>-1</sup>	3400	3400	3400	3400	3400
Max. Antriebsdrehzahl	$n_{1Max}$ min <sup>-1</sup>	6000	6000	6000	6000	6000
Durchschnittl. Leerlaufdrehmoment (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> und 20°C Getriebetemperatur)	$T_{012}$ Nm	0,28	0,28	0,28	0,28	0,28
Max. Verdrehspiel	$j_t$ arcmin	≤ 20		≤ 25		
Verdrehsteifigkeit	$C_{t21}$ Nm/arcmin	6,1	5,5	6,1	6,1	5,5
Max. Axialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2AMax}$ N	1600		1600		
Max. Radialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2RMax}$ N	1200		1200		
Wirkungsgrad bei Vollast	$\eta$ %	97		95		
Lebensdauer (Berechnung siehe Kapitel „Informationen“)	$L_h$ h	> 20000		> 20000		
Gewicht inkl. Standard-Adapterplatte	$m$ kg	2,1		2,8		
Laufgeräusch (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> ohne Last)	$L_{PA}$ dB(A)	≤ 70				
Max. zulässige Gehäusetemperatur	°C	+90				
Umgebungstemperatur	°C	0 bis +40				
Schmierung		Lebensdauer geschmiert				
Lackierung		Alu, poliert				
Drehrichtung		An- und Abtriebsseite gleichsinnig				
Schutzart		IP 64				
Massenträgheitsmoment (bezogen auf den Antrieb)	$J_i$ kgcm <sup>2</sup>	0,54	0,54	0,54	0,54	0,54

<sup>a)</sup> Bei höheren Umgebungstemperaturen bitte Drehzahlen reduzieren

<sup>b)</sup> Bezogen auf Wellen- bzw. Flanschmitte am Abtrieb, bei 100 min<sup>-1</sup>

**1-stufig:**

**2-stufig:**

**Z: Detail**

 Nicht tolerierte Maße  $\pm 1$  mm

- 1) Motorwellenpassung prüfen.
- 2) Min./Max. zulässige Motorwellenlänge. Längere Motorwellen sind möglich, bitte Rücksprache.
- 3) Maße sind motorabhängig.
- 4) Kleinere Motorwelldurchmesser über Distanzhülse anpassbar.

Motoranbau gemäß Betriebsanleitung

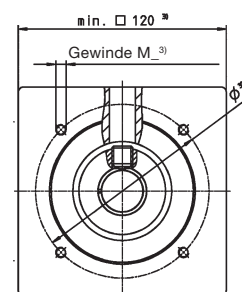
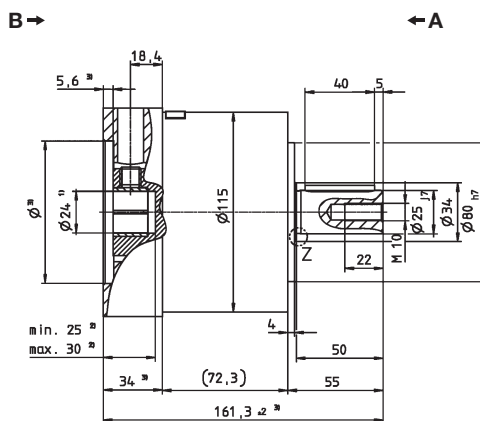
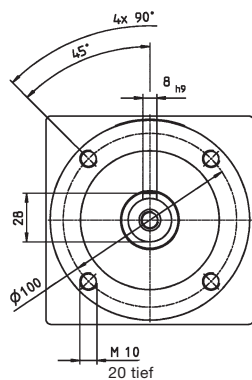
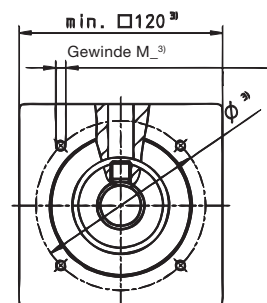
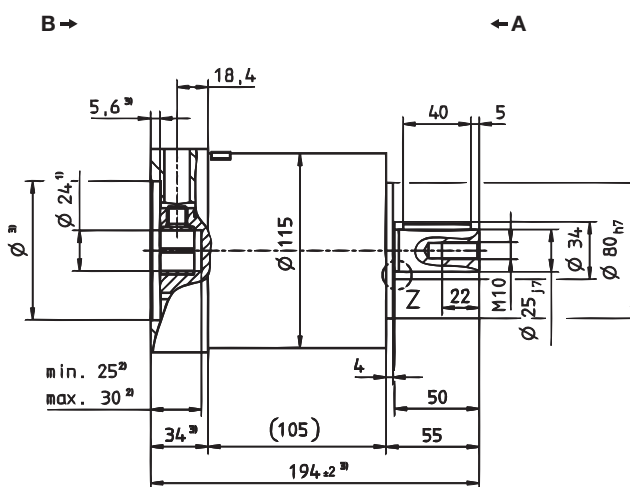
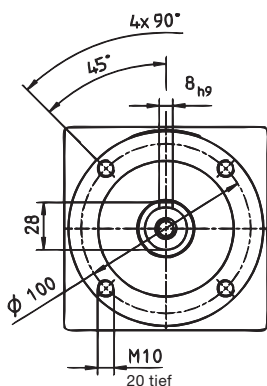
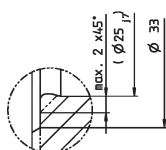




Übersetzung	$i$	1-stufig		2-stufig		
		5	10	25	50	100
Max. Beschleunigungsmoment (max. 1000 Zyklen pro Stunde)	$T_{2B}$ Nm	200	180	200	200	180
Nennrehmoment am Abtrieb (bei $n_{1N}$ )	$T_{2N}$ Nm	100	90	100	100	90
NOT-AUS-Moment (1000 mal während der Getriebelebensdauer zulässig)	$T_{2Not}$ Nm	480	480	480	480	480
Zulässige mittlere Antriebsdrehzahl (bei $T_{2N}$ und 20°C Umgebungstemperatur) <sup>a)</sup>	$n_{1N}$ min <sup>-1</sup>	2600	2600	2600	2600	2600
Max. Antriebsdrehzahl	$n_{1Max}$ min <sup>-1</sup>	4800	4800	4800	4800	4800
Durchschnittl. Leerlaufdrehmoment (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> und 20°C Getriebetemperatur)	$T_{012}$ Nm	0,5	0,5	0,5	0,5	0,5
Max. Verdrehspiel	$j_t$ arcmin	≤ 20		≤ 25		
Verdrehsteifigkeit	$C_{t21}$ Nm/arcmin	16,5	14,5	16,5	16,5	14,5
Max. Axialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2AMax}$ N	2100		2100		
Max. Radialkraft <sup>b)</sup>	$F_{2RMax}$ N	1550		1550		
Wirkungsgrad bei Vollast	$\eta$ %	97		95		
Lebensdauer (Berechnung siehe Kapitel „Informationen“)	$L_h$ h	> 20000		> 20000		
Gewicht inkl. Standard-Adapterplatte	$m$ kg	5,2		6,9		
Laufgeräusch (bei $n_1=3000$ min <sup>-1</sup> ohne Last)	$L_{PA}$ dB(A)	≤ 72				
Max. zulässige Gehäusetemperatur	°C	+90				
Umgebungstemperatur	°C	0 bis +40				
Schmierung		Lebensdauer geschmiert				
Lackierung		Alu, poliert				
Drehrichtung		An- und Abtriebsseite gleichsinnig				
Schutzart		IP 64				
Massenträgheitsmoment (bezogen auf den Antrieb)	$J_i$ kgcm <sup>2</sup>	1,82	1,82	1,82	1,82	1,82

<sup>a)</sup> Bei höheren Umgebungstemperaturen bitte Drehzahlen reduzieren

<sup>b)</sup> Bezogen auf Wellen- bzw. Flanschmitte am Abtrieb, bei 100 min<sup>-1</sup>

**1-stufig:**

**2-stufig:**

**Z: Detail**

 Nicht tolerierte Maße  $\pm 1$  mm

- 1) Motorwellenpassung prüfen.
- 2) Min./Max. zulässige Motorwellenlänge. Längere Motorwellen sind möglich, bitte Rücksprache.
- 3) Maße sind motorabhängig.
- 4) Kleinere Motorwelldurchmesser über Distanzhülse anpassbar.

Motoranbau gemäß Betriebsanleitung

